光纤振镜激光焊机

使用说明书

1

目 录

目录2
在你开启激光焊机之前,请认真阅读本说明书3
第一部分 整体结构与安装流程3-7
1、结构系统3
2、接口定义4
3、面板开关说明4-6
4、操作说明6-7
5、运行环境7
6、维护保养7
7、安全规范7
8、保修7
第二部分 焊接软件使用手册8-29
1 概述8
2 软件及设置8-22
2.1 软件安装8
2.2 驱动安装8
2.3 系统设置8-16
2.4 BOX 调节17-21
2.5 焊接层工艺参数说明21-22
3 新手快速入门22
3.1 作图对象22-27
3.2 焊接27
3.3 脱机操作27-29
第三部分 波形编辑器使用说明30-33
一、软件及驱动安装30
二、波形编辑器操作界面30-33

在你开启激光焊机之前,请认真阅读本说明书

第一部分 整体结构与安装流程

1、结构系统

本系统有以下几部分构成:

- 激光器系统,由激光器产生激光,通过光纤传输。
- 控制系统, 控制整个系统的正常工作,包括激光器控制系统,软件控制系统等。



(主机结构示意图)

3

深圳市宝安区福永镇福海大道永福路交汇处新和同富裕工业区 3 栋 4 楼

TEL:+86-755-29191102

FAX:+86-755-29191100

Email:herolaser@herolaser.com

SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD

2、接口定义

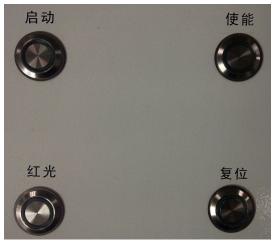
- 2.1. 电源三芯航插: (AC220V 输入为三芯航插)
 - 1、火线: 2、零线: 3、地线:
- 2.2. 信号十二芯航插: (每工作站相同)
- 1、请求信号; 2、判断信号; 3、激光器状态; 4、应答信号; 5、端口使能; 6、 光路请求信号; 7、激光出光请求; 8、出光信号; 9、波形 1; 10、波形 2; 11、波形 3; 12、 波形 4:
- 2.3. 电源十芯航插:
 - 1、24V+; 2、24VGND; 3、5V+; 4、5VGND; 5~10、空;
- 2.4. 控制信号十芯航插:
 - 1、一路触发信号: (触点信号) 1、24VGND (DB37-21); 2、INO (DB37-22);
 - 2、一路完成信号: (电压信号) 3、24V+(DB37-1); 4、0UT2(DB37-5);
 - 3、二路触发信号: (触点信号) 5、24VGND (DB37-21); 6、INO (DB37-22);
 - 4、二路完成信号: (电压信号) 7、24V+(DB37-1); 8、0UT2(DB37-5);

3、面板开关说明

3.1、激光器控制柜面板



SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD





电源:右旋水平时,激光器控制柜整机上电,竖直时断电。急停:按下时,激光器控制柜紧急断电,右旋弹起复位。

启动: 电源上电后约 20s 后, 启动灯亮, 此时按下启动按钮, 激光器开启。

红光:按下时,激光器红光指示打开,灯亮。

使能:按下时,激光器处于待发射状态。

复位: 激光器报警后, 按下此按钮使激光器解除报警。

I:表示第一路光纤标示。

II: 表示第二路光纤标示。

3.2、振镜工作站面板

SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD



振镜:按下时,扫描振镜上电,指示灯亮。

电脑: 电脑开机按钮。

电源: 右旋水平时,激光器控制柜整机上电,竖直时断电。

4、操作说明

4.1、开机

开机前准备工作,检查各信号线连接正确,电源连接正确。

- 1) 正确连接电源线,确认电压正常,合上电源总开关;
- 2) 打开激光器控制机柜的电源开关, 主机上电;
- 3) 20s 后, 启动灯亮, 按下启动按钮;
- 4) 按下红光按钮,检查工作站1是否有红光指示(默认工作站1);
- 5) 打开振镜工作站总开关;
- 6) 按下电脑按钮;
- 7) 按下振镜按钮;
- 8) 在电脑桌面上打开软件"
- 9) 打开已经保存好的图形:
- 10) 检查软件参数是否正确:(波形号)
- 11) 图形、参数都正确后按下软件左上角的 🗲 进入焊接界面;
- 12) 点击开始按钮执行图形程序;
- 13) 最后按下激光器控制柜上"使能"按钮,执行程序时方可出激光。

注意: 多工作站时,操作相同,各程序独立执行几乎互不干扰。

6

深圳市宝安区福永镇福海大道永福路交汇处新和同富裕工业区 3 栋 4 楼

TEL:+86-755-29191102 FAX:+86-755-29191100

Email:herolaser@herolaser.com

SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD

4.2、关机

- 1)、关闭激光器控制柜上的使能按钮:
- 2)、依次关闭红光、控制柜电源;
- 3)、工作站依次关闭软件、电脑、振镜、最后关闭电源。

5、运行环境

- 电力供应: 220VAC±10%, 3KW。
- 环境清洁,空气中无灰尘。空气中的灰尘玷污镜片、光纤端面后会使使用寿命大大缩 短。因空气污染造成的机器损坏不属于保修范围。
- 工作间室内温度: 15℃-28℃。
- 工作间湿度: <60%, 无凝露。

6、维护保养

机器经调试后,不需对内部结构进行调整,用户要作的维护工作,就是保持设备清洁,本设 备全部采用风冷,务必保证通风口和进风口没有其它物品阻挡。设备不使用时,最好关闭电 源。

7、安全规范

本机属贵重设备,使用者应正确操作,以免损坏。本机内有高压电,强激光和高压水流。 意外情况下有可能对周围人员造成不同程度的伤害。必须先关闭总电源,才能进行维修和检 杳。

此激光机属于第四类激光装置(Class 4 laser)。对于任何不按照此操作手册的任何操 作,使用或调校,都可能导致使用者接触到有害辐射。

如被激光灼伤:如果使用者的手部或手指直接或间接被激光照射,伤处类似于"普通热辐射" (normal ratiated heat),虽然激光脉冲所造成的灼伤无害,但要注意避免伤口受到感染, 为伤口消毒,如情况严重,请去医院诊治。

8、保修

产品保修范围按国家规定,保修期一年,保修期间,不收维修费,但要收取维修人员差 旅费或机器运费。因人为或使用维护不当造成的故障,可以提供维修服务,但要适当收取维 修费用及维修人员差旅费和机器运费。

第二部分 焊接软件使用手册

1 概述

振镜焊接软件主要功能如下:

- 支持点、线、圆弧、矩形、任意直线绘制
- 支持路径规划,可以方便的修改焊接数据的顺序
- 支持对板卡进行 IO 操作
- 支持脱机运行
- 支持开环、闭环运行模式
- 可实现多文档、多工位的焊接,并实现各种逻辑的控制
- 可同时打开多个软件分别操作多个控制卡

2 软件安装及设置

2.1软件安装

本软件为绿色版,不需要安装,将我司提供的软件包拷贝至电脑中并解压即可。

2.2驱动安装

将软拷入电脑后,需要安装驱动才能识别板卡。将我司提供的文件夹下面的 TKDrivers 下的所有 文 件 复 制 到 C:\Windows\Drivers\, 然 后 在 C:\Windows\Drivers\Install 下 , 运 行 USB_Drivers_install.bat。等待程序安装结束即可。

2.3系统设置

驱动安装完成之后,打开 WSStart.exe,操作界面如下图所示。

SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD



图 1 软件选择

表格 1 启动界面参数表

参数名	意义	备注
卡号	选择当前需要打开的卡号	板卡的卡号在板
		卡中以跳线区分
激光器类型	分为开环和闭环两种模式。	
	开环: 用于单振镜工作台, 一台主机配一	
	个振镜焊接系统使用。	
	闭环: 用于分光系统, 一台主机可带多个	
	振镜焊接系统。	
软件类型	软件类型分为两种。	
	二维焊接软件: 除校正功能外, 其他功能	
	均在该软件操作。	
	二维校正软件:在该软件中进行 BOX 调节	

点击二维焊接软件,点击"设置"菜单,选择"系统设置",进入系统设置接口,如图2所示:



图 2 系统设置接口

系统设置分硬件设置、激光器、扫描振镜、电源设置、脚踏设置、语言选择等选项页,具体设置值意义如下表:

表格 2 系统设置表

主选项页	次选项分类	参数名	意义	备注
		X相对中心点	焊接平面相对中心	
硬件设	焊接尺	(mm)	点设置	置焊接
世代	开按八	Y相对中心点	焊接平面相对中心	平面整
_E.	.1	(mm)	点设置	体平移
		旋转角度 (度)	焊接平面旋转角度	旋转

10

深圳市宝安区福永镇福海大道永福路交汇处新和同富裕工业区 3 栋 4 楼

TEL:+86-755-29191102

FAX:+86-755-29191100

Email:herolaser@herolaser.com

			正常统
	从仁亦拉	将焊接平面设置为	一为:
	坐标变换	正确的用户坐标系	x=x,y=-
			y
	最 大 速 度	焊接系统允许最大	
	(mm/s)	速度	
	最 小 速 度	焊接系统允许最小	
	(mm/s)	速度	
	边框预览速	对象边框预览时速	
	(mm/s)	度	
	横向范围(mm)	限制焊接绘图区大	
	纵向范围(mm)	小	
缓冲区	传输缓冲区倍	程序调试用参数,不	
设置	(256K)	对客户开放	
	卡 ID 值	多卡多应用类型区	
板卡设	卡序号	分用参数,用户不手	
置	刀孔目上米刑	动设置,通过	
	双头同步类型	CallHL.exe 设置这些	

11

接警时间(ms)				参数	
根警时间(ms) 機信号就报警,前面 板指示灯变亮 是否对下载脱机文 性能下载校验 档进行校验,启用校 验下载时间会变长 位能下位机校 板卡是否支持脱机 校正				全回馈控制时超过	
(请信号就报警,前面 板指示灯变亮 是否对下载脱机文 档进行校验,启用校 验下载时间会变长 使能下位机校 正 校正 CCD系 统板卡 用 S系统是否支持脱机 校正 用 S系统是否安装用 GTS运动控制板卡 系统使用的激光器 类型 激光器类型 激光器允许最大出 光频率 激光器 为以频(Khz) 激光器允许最小出			+17 荷灯+167 ()	多长时间未等到回	
操作			报音的问(ms)	馈信号就报警,前面	
機能下载校验 档进行校验,启用校验下载时间会变长 使能下位机校正 板卡是否支持脱机校证 GTS 卡设置 GTS 卡使能GTS 卡使能GTS 运动控制板卡 激光器类型 系统使用的激光器类型 激光器类型 激光器允许最大出光频率 最小Q频(Khz) 激光器允许最小出				板指示灯变亮	
過上 過上 過上 2 <td></td> <td></td> <td></td> <td>是否对下载脱机文</td> <td></td>				是否对下载脱机文	
機能下位机校 框 板卡是否支持脱机 校正 CCD 系统 核 卡 用 GTS 卡 设置 系统是否安装用 GTS 运动控制板卡 激光器类型 系统使用的激光器 类型 激光器类型 激光器允许最大出光频率 最小Q频(Khz) 激光器允许最小出			使能下载校验	档进行校验,启用校	
機能下位机校				验下载时间会变长	
正 校正 统板卡用 GTS 卡 设置 GTS 卡使能 GTS 运动控制板卡 系统使用的激光器 类型 激光器类型 系统使用的激光器 类型 激光器为许最大出光频率 激光器允许最大出光频率 最小Q频(Khz) 激光器允许最小出			法处工公扣		CCD 系
B					统板卡
设置			此	仪止	用
设置		GTS 卡	CTC 上 / sek	系统是否安装用	
激光器		设置	G15 下便胞	GTS 运动控制板卡	
激光器 激光器 最大 Q 频(Khz)			海小鬼米刑	系统使用的激光器	
激光器 激光器 最大 Q 频(Khz) 光频率			傲兀奋矢望 	类型	
光频率 激光器允许最小出 最小Q频(Khz)	海4.47.55	 /il/c \	县十 O 超(W1)	激光器允许最大出	
最小 Q 频(Khz)	傲兀裔 	傲兀奋	以儿奋 取入 Q 观(KNZ)	光频率	
			目よる怪ない	激光器允许最小出	
			取小 Ų 殃(KNZ) 	光频率	

12

		Q最大占空比		
		(0~1)		
		Q最小占空比		
		(0~1)		
		维持频率	焊接机一般设置为0	
		维持脉冲释放	仅维持频率不为0时	
		时间(us)	有效	
		出光最小间隔	两个出光笔划之间	控制效
		(us)	最小间隔时间	率
		甘味品 ()	固定为 10,不对客户	
		基频时间(us)	开放	
		日本白田建士	是否优化曲线线条	特殊焊
→ ₩ ₩	<i>t</i> .	是否启用滤点	焊接	接工艺
扫描振	轨迹规	滤点长度(mm)		需要,
镜	划	上: 法格在库/库》		一般不
	点过滤角度(度)		用启用	
		是否启用拐弯	优化曲线拐弯处焊	
		优化	接效果	

		是否速度补偿	不用设置	
		拐弯模式	一般选经验公式即	
		切与侠八	可	
		W ## ## - 	快速选 S 曲线, 慢速	
		跳转模式	可选线性	
		拒 控長十	最大的振镜跳转延	
跳	转规	振镜最大延时	时	
划		最小跳转长度	0.02	不对客
		(mm)	0.02	户开放
		最小跳转延时	200	
		(us)	200	
		是否闭环控制	取决于振镜是否为	
		走自内小江 制	闭环	
 	环控	振镜稳定时间	50, 振镜最小区间稳	
	制	(us)	定时间	
נימו		振镜稳定阈值	10, 值越小, 位置越	
		旅览芯定网值 (bit)	准确,但需要稳定时	
		(oit)	间越小,小于2可能	

		导致振镜不能到位	
软件调	电流(波形)调	3000,第次调电流波	
	节延时(us)	形生效时间	
	最 大 电 流	最大的波形或电流	
_E.	(A)/(波形)	值	
		几次脚踏信号认为	
	触发几次有效	是一次有效的焊接	
		命令	
	一次焊接命令		
	焊接几次		
	触发后延时		
	(ms)		
直	两次焊接之间		
	延时(ms)		
	焊接完成后延		
	时		
	焊接结束信号	#C T >L	
	长度	智兀效	
	软电置 件流 号 设	软件调电流设置节延时(us)最大电流 (A)/(波形)根太触发几次有效一次焊接 (水)一焊接发度 (ms)两延时(ms)两延时(ms)两延时(ms)焊接结束信号	软件调电流设置 电流 (波形) 调 3000,第次调电流波 形生效时间 最大电流 最大的波形或电流 (A)/(波形) 值 加次脚踏信号认为 是一次有效的焊接命令 焊接几次 是一次有效的焊接命令 熔接几次 加次焊接命令 焊接几次 無 发 后 延 时 (ms) 两次焊接之间 延时(ms) 延时(ms) 焊接完成后延 时 焊接结束信号 暂无效

			边沿触发:上升沿模	
		Ah 42 + H	式	
		触发模式	电平模式: 只要低电	
			平就触发	
		通讯超时时间	超过该时间未收到	
		(ms)	反馈,认为通讯失	
		(1115)	败, 重新发送	
CCD 串	通讯设	波特率	设置串口通讯波特	CCD 系
口设置		伙竹 午	率	统板卡
日以且.	.且.	是否使能奇校	设置串口通讯校验	用
		足口	方式,支持奇校验和	
		-JW	无校验	
		切模板模式		
语言选	语言选	 语言选择 1	中文、繁体、英文	
择	择	旧口处汗 1	丁人、	

2.4BOX 调节



图 3 WSStart 窗口

打开 WSStart.exe, 选择所接板卡类型与激光器类型, 打开二维校正软件



图 4 校正设置窗口

一般情况下激光参数设置为安装软件时的默认参数。

SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD



图 5 激光参数设置

设置完焊接参数后,设置网格校正,设置振镜标记范围和 BOX 长、宽。将不锈钢板平整放在振镜头的焦平面上,设置好焊接波形,点击焊接按钮后,即可在钢板上打出近似 BOX 长宽设置值的网格,根据打出的图像大小形状调整 BOX 参数。调节完 BOX 后,需点击保存或另存为,保存所设的 BOX 参数。

除了桶型畸变之外,所有的变形几乎都是因为机构系统光路校正不当所造成的,根本之道还是去把机构调整好,除非情非得已,否则不要把希望寄托在软件设定上的调校。因为软件的控制是基于光路正确的假设,如果光路是不正确的,那么软件的控制即使能一切正常,恐怕也得牺牲一些执行上的效益。

若系统初始设定值(0.000),使得图形在 X 方向向外凸出,则要加大 X 项目的设定值,如 0.002,这时打标的结果,若反而使得图形在 X 方向向内凹,则必须减少 X 项目的值,如 0.0015,如此反复调整,直到最好的值出现。

桶形校正

图面输入一正方形, 打出的形状如下:

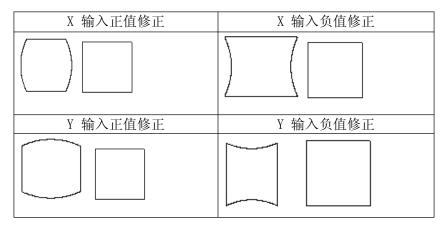


图 6 桶形校正

梯形校正

图面输入一正方形, 打出的形状如下

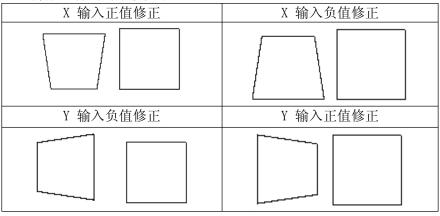
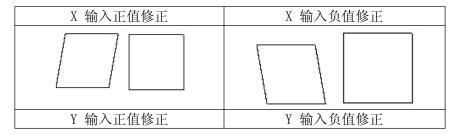


图 7 梯形校正

菱形校正

图面输入一正方形, 打出的形状如下



20

深圳市宝安区福永镇福海大道永福路交汇处新和同富裕工业区 3 栋 4 楼

TEL:+86-755-29191102 FAX:+86-755-29191100

Email:herolaser@herolaser.com

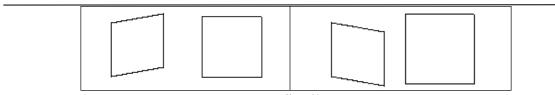


图 8 菱形校正

2.5焊接层工艺参数说明

焊接次数	1
焊接速度(mm/s)	50.0000
空跳速度(mm/s)	300.0000
激光开延时(us)	0
激光关延时(us)	0
振镜到位延时(us)	0
跳转延时(us)	0
拐弯延时(us)	0
Q频率(KHz)	25.000
Q释放时间(us)	5.000
波形号	2

图 9 焊接工艺参数

表格 3 焊接层工艺参数说明表

参数名	意义	备注
焊接次数	当前层物件焊接几次	
焊接速度(mm/s)	连续出光轨迹焊接速度	
空跳速度(mm/s)	不出光轨迹振镜运行速度	
激光开延时(us)	振镜空跳到出光点后, 振镜开始运动后多	
	久开始让激光出光,此值在死循环点焊时	
	设置为0,在曲线焊接时此值大会有开口现	
	象,设置过小会有起点重点的现象	
激光关延时(us)	死循环点焊时此值设置为波形长度即可,	
	在曲线焊接时一般设置为 300us, 过大会导	
	致尾点重点或者拖尾, 过小会导致曲线尾	
	段缺失。	

21

SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD

振镜到位延时	在死循环点焊时此值设置为0,在曲线焊接	
	时此值设置过大会浪费焊接效率,过小会	
	导致曲线开始处有弯曲	
跳转延时	在死循环点焊时设置为0,在曲线焊接时此	
	值设置过大会浪费焊接效率,过小会导致	
	曲线尾部拖尾	
拐弯延时	曲线焊接时起作用,用来优化曲线拐弯处	
	的焊接效果	
Q 频率(KHz)	出光时出光信号的频率	高级参数中有
Q释放时间(us)	出光时出光周期中高电平的时间	
波形	设置当前层的波形号	

3 新手快速入门

3.1作图对象

用户通过焊接软件上的作图工具来完成作图操作:



图 10 作图对象

3.1.1 点对象

在绘图工具条中点击点对象 **,在绘图区点击鼠标左键即绘制了一个点对象,连续单击鼠标左键可绘制多个点对象。

3.1.2 延时对象

点击延时对象按钮 ,在绘图区中单击鼠标左键,可设置一个延时对象,延时时间可通过对话框设置,单位为 ms。

SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD



图 11 延时对象

3.1.3 IO 输入等待



图 12 10 输入等待

点击输入等待对象 **IN**,在绘图区点击左键插入 IO 等待。可根据需要设置需要等待的 IO 条件。 焊接中需要满足该输入条件才执行后面的指令。若超过等待时间还没有收到信号则自动执行后面指令。将输入等待超时设定为 0 则无限等待。

3.1.4 IO 输出对象

点击 IO 输出对象 工具,在绘图区中单击鼠标左键,用户按需要设定输出值。IO 输出设置有四种设置方式,分别为自定义输出口、光闸输出控制、波形输出控制、渐变口控制:

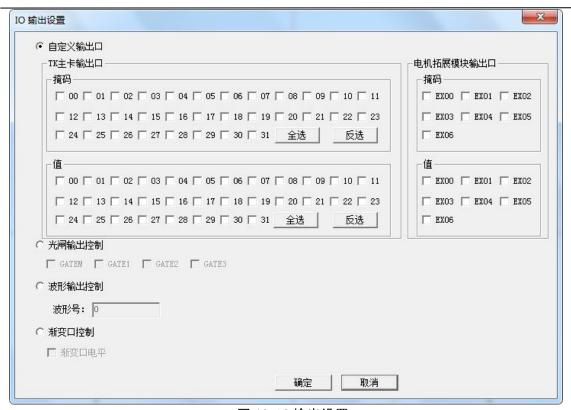


图 13 10 输出设置

自定义输出口: 先在"掩码"中选择需要输出的 IO 口,在"值"选项设置输出电平,勾 上为光耦导通,不勾为光耦不导通。

光闸输出控制:用于输出光闸控制信号。

波形输出控制:输出波形信号。

渐变口控制:控制激光器的渐变 IO,暂不使用。

3.1.5 线条对象

线条对象 用于绘制曲线。曲线可以用点焊的模式进行焊接,在对象列表中双击曲线对 象,弹出"曲线对象焊接设置"对话框,选择点焊模式就可点焊。

SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD



图 14 曲线对象

3.1.6 示教对象

点击示教对象 TR 进入示教状态,在点位示教状态下,按键盘上的上下左右键可微调振镜运动,同时按下 CTRL 键即变为快速移动,设置好位置后按 F11 键在当前点加入焊点。

3.1.7 STK 运动对象

左键点击 STK 对象 中,在绘图区创建一个 STK 运动对象。可对四个轴进行控制。该功能需要 STK 卡配合实现。对话框如下图所示,勾选以选中响应的轴,设置好参数后点击确定。当焊接执行 到该对象时,被激活的轴会以设定的状态运动到指定的位置。



图 15 STK 对象

SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD

3.1.8 游标对象

游标对象 → 用于 CCD 拍照失败时跳转到其它焊接对象。可以在 CCD 对象中设置拍照失败后 跳转到游标处,从游标位置继续往后面执行。



图 16 游标对象

3.1.9 CCD 对象

CCD 对象 I 用于拍照补偿。对话框如下图所示



图 17 CCD 对象

清除 CCD 补偿功能用于清除上次 CCD 补偿值。

CCD 拍照模板号用于选择 CCD 模板号,用户可以在"设置-振镜 CCD 设置"里设置 CCD 模

26

深圳市宝安区福永镇福海大道永福路交汇处新和同富裕工业区 3 栋 4 楼

TEL:+86-755-29191102 FAX:+86-755-29191100

Email:herolaser@herolaser.com

SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD

板。

是否重拍用于设置拍照失败后是否重拍,并设置重拍次数。 配置失败后的处理方式有三种:中止焊接、无补偿焊接、跳转焊接(需要设置游标)。

3.2焊接

在软件中点击焊接图标 → ,或者在菜单中选择"焊接-通用焊接"进入焊接界面。



图 18 焊接界面

点击开始即可开始焊接,界面上的进度条显示当前焊接进度。

3.3脱机操作

3.3.1 生成脱机文件

在"通用焊接"对话框中选择"脱机下载",软件会在C盘根目录中生成焊接脱机档"welddata.hex",可用于下载脱机文件。

SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD



图 19 普通焊接方式

3.3.2 下载脱机文件

方法一:在"通用焊接"对话框选择"脱机下载"电机开始,选择脱机文件位置然后点"下载"。

方法二: 在"设置-脱机设置"中点击"下载脱机文件"选择好文件并下载。



图 20 脱机焊接文件设置图

版本号/脱机文件总数:预留参数,不对客户开放;

IO 滤波时间(us):外触发 IO 滤波时间,根据需要设置合理滤波时间;

设置文件头:将设置的版本号,脱机档总数,IO滤波时间参数写入板卡;

设置脱机工作模式:设置板卡的脱机工作模式;

下载复位文件: 当中止命令触发时,板卡执行下载的文件指令,以便复位特定 IO 口等;删除文件:将板卡保存的脱机文件删除;

28

深圳市宝安区福永镇福海大道永福路交汇处新和同富裕工业区 3 栋 4 楼

TEL:+86-755-29191102

FAX:+86-755-29191100

Email:herolaser@herolaser.com

SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD

下载脱机文件:脱机文件下载到板卡;

文件参数设置:设置脱机文件触发条件。

3.3.3 设置脱机工作模式

在"脱机焊接文件设置"对话框中点击"设置脱机工作模式",脱机模式一般选择"电平触发"、"IO 组合触发"。

脚踏+设定序号: 脱机焊接触发源为脚踏信号,即 IN0,触发模式可设电平、上升或下降沿,文件序号由软件或前面板设置,触发条件满足时焊接指定文档。

IO 组合触发:各文档设置不同的触发条件,当板卡检测到相应的触发条件满足时,焊接相应文档,如果多个文档触发条件相同,焊接文档序号小的文档。

文件 IO 组合触发条件的设置在"脱机焊接文件设置"对话框中点击"文件 x 参数设置"打开"脱机文件设置"对话框设置,如下图

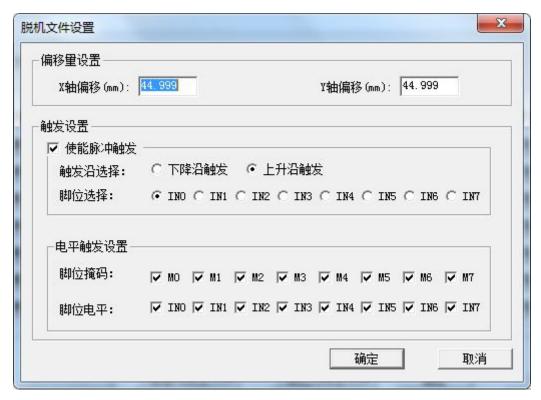


图 21 脱机文件设置

偏移量设置:设置整个焊接文档的偏移量,预留参数,目前不起作用 触发设置:触发条件为电平+脉冲方式,脉冲选择条件只能是 INO 到 IN7 的一个管脚位, 上升沿或下降沿触发。电平条件的设置需要先选择脚位掩码,再选择相应脚位的触发电平。

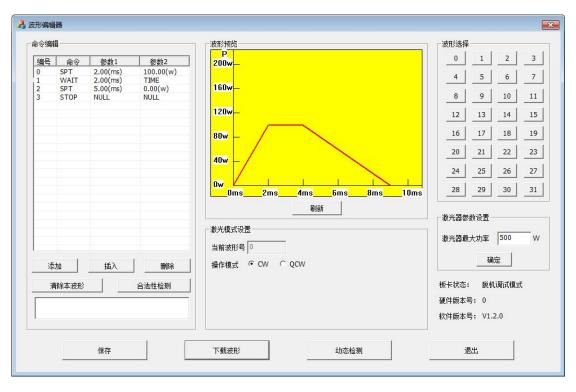
第三部分 波形编辑器使用说明

一、软件及驱动安装

该软件包是不需要安装的,但要使用该软件下载波形,需要正确安装驱动,驱动位于软件目录下\Driver\MC8600\下,插入IPG控制卡之后,根据提示找到驱动路径,安装即可,安装成功之后,可在设备管理器下,看到相应的设备。



二、波形编辑器操作界面



30

深圳市宝安区福永镇福海大道永福路交汇处新和同富裕工业区 3 栋 4 楼

TEL:+86-755-29191102

FAX:+86-755-29191100

Email:herolaser@herolaser.com

SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD

在波形选择区,单击需要的波形号文件,在波形编辑区和波形图形化显示区都会显示对应波形号的数据,激光模式设置区中:

第一行表示当前正在显示/编辑的波形编号;

第二列表示对应的出光方式,当前版本支持 CW 和 QCW 两种模式,而 QCW 又分为脉冲和电平两种模式,具体含义如下:

- CW: 只出一次光,如果不强制关光,它会一直保持波形的结束能量值,给激光器的出光信号 Modulation+的宽度由焊接卡的出光时间决定;
- QCW 脉冲:只出一次光,出完光之后会将波形能量拉为零,给激光器的出光信号 Modulation+的宽度由用户编辑的波形的总时间;
- OCW 电平: 按照所设定的频率出光。

<u>注意: 在选择不同的出光方式时,请配合调节 IPG 激光器的出光方式使用,并设定适合的频率</u>和周期,具体请参考相应的 IPG 激光器说明书。

波形编辑区,可以修改当前波形的数据,共有5种波形编辑命令,分别如下:

编号	命令	命令意义	参数 1	参数 2
1	SRT	波形随时间改变	时间(ms)	终点功率(w)
2	SPR	波形随功率改变	变化功率(w/ms)	终点功率(w)
3	OUT	输出	SO	输出高低电平
4	WAIT	等待	TIME(时间)	时间(ms)
			SI(电平)	高、低电平,或上
				升、下降沿
5	STOP	波形编辑完成	/	/

注:波形编辑命令的中英文缩写解释

- SPT(output power in a certain time): 在一定的时间内将波形能量上升至所设定的能量值,参数1(时间)可设定的最大值为1000ms,参数2(功率)可设定的最大值为设定设置菜单中设定的最大功率,最小值为0,速度和能量值可以为小数。注意不能用SPT保持能量,如果要保持能量,请用WAIT指令;
- SPR(output power with ramping time): 以一定的速度将波形上升至所设定的能量值,速度和能量值可以为小数,单位见上表,最大值为12800000.0w/ms且必须大于0;
- OUT(signal on "Synchronization output"): 在固定端口上输出对应电平,当前版本支持输出高低电平;
- WAIT(wait for event): 等待触发条件,分为TIME(时间)和SI(电平)两种等待方式,等待时间时,用户可自行设定时间值,单位毫秒,可以为小数最大值为22369ms,等待电平时,可以为LOW(低电平)、HI(高电平)、LH(低高电平)、HL(高低电平),在等待的过程中,

SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD

均是保持等待刚开始时的波形能量值。

● Stop: 关掉开关以及模拟量,终止激光程序,设置"结束程序"的状态为高。

在命令编辑区中有:添加、插入、删除和清除本波形四个功能按钮,波形命令编辑完成之后,请进行保存,在保存的同时,软件会检测您所编辑的波形合法性,如:频率过高,能量过高等问题。

在波形图形化显示区:会显示当前选择的波形的图形,命令编辑之后,请按"刷新"按键自动调节,程序将会自动将波形图调节为最佳适应状态。在图形显示时,Y轴表示功率值(能量值(单位为W)),X轴表示时间值(单位为MS)

板卡信息显示区,一共存在以下两种状态:

- 1: 打开卡失败,处于数据调试模试,在这种状态下的程序,可以编辑、保存波形,检测波形的合法性,但不能下载波形到卡里去。
- 2: 打开卡成功,可以正常下载数据,在这种状态下的程序,具有说明书中的所有功能,可以正常下载数据。

注意:___

1: 在操作下载时,请保证IPG能量控制卡的数据线的USB驱动己经正确装好,并且电脑正确识别板卡为IPG控制卡;

版本信息:显示当前版本号。

动态检测

在主界面上,点击动态检测进入,要主用于在出光时的动态数据的显示,如下图:

SHENZHEN HERO LASER EQUIPMENT CO.,LTD

态检测				
C on	off			
○ on	off			
C on	off			
ll	0			
	0			
	3			
	C on			

请求出光:即请求出光信号,当信号有效时为on。 触发出光:即激光触发信号,当信号有效时为on。 正在出光:真实出光信号,当有模拟量输出时为on。

当前功率(%):是指即时出光功率的百分比。

当前波形号: 当前出光的波形号。 上次波形号: 上次出光的波形号。

服务热线:

电话: 0755-29191102, 29191116

传真: 0755-29191100

地址:深圳市宝安区福永镇福海大道永福路交汇处新和同富裕工业区3栋4楼

http://www.herolaser.com

E-mail:herolaser@herolaser.com